

Fiche résumé 1 - Électronique

Systèmes linéaires

I - Système linéaire, continu et invariant temporellement

• Description temporelle : équation différentielle

- ▶ Méthode pour établir une équation différentielle en électronique :
 - → utiliser en alternance (une étape sur deux) les lois de Kirchoff et les lois de comportement des dipôles;
 - → à chaque étape, remplacer les grandeurs inconnues et sans intérêt par les grandeurs connues et/ou intéressantes;
 - \rightarrow il se peut qu'il faille dériver l'équation de travail pour pouvoir y insérer certaines lois de comportement.
- Dans un système stable, la solution particulière décrit le régime permanent et la solution homogène est qualitativement associée au régime transitoire.
- > Résolution numérique avec le schéma d'Euler explicite : transformer l'équation différentielle en relation de récurrence (dérivée approximée par un taux de variation entre les instants t_n et t_{n+1} , toutes les autres grandeurs prises à l'instant t_n), puis l'implémenter en utilisant une boucle.

$$\frac{\mathrm{d}u}{\mathrm{d}t} + \frac{1}{\tau}u = \frac{1}{\tau}e \qquad \rightsquigarrow \qquad \frac{u_{n+1} - u_n}{\Delta t} + \frac{1}{\tau}u_n = \frac{1}{\tau}e(t_n) \qquad \rightsquigarrow \qquad u_{n+1} = u_n + \frac{\Delta t}{\tau}\big(e(t_n) - u_n\big) \,.$$

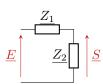
Description fréquentielle : fonction de transfert

⊳ Signal harmonique :

> Sens physique de la fonction de transfert :

$$\underline{H} = \frac{\underline{S}}{\underline{E}} \qquad \text{donc} \qquad \begin{cases} |\underline{H}| = \frac{|\underline{S}|}{|\underline{E}|} = \frac{S_{\text{m}}}{E_{\text{m}}} & \text{(rapport des amplitudes)} \\ \arg \underline{H} = \arg \underline{S} - \arg \underline{E} = \varphi_s - \varphi_e & \text{(déphasage)} \end{cases}$$

▶ Méthode pour établir une fonction de transfert d'un filtre passif :



- \rightarrow identifier des équivalences aux associations série et parallèle pour mettre le circuit sous la forme ci-contre;
- \rightarrow pont diviseur de tension :

$$\underline{H} = \frac{\underline{S}}{\underline{E}} = \frac{\underline{Z_2}}{Z_1 + Z_2} = \frac{1}{1 + Z_1 Y_2}.$$

Diagramme de Bode :

$$ho$$
 Diagramme de Bode . $|\underline{H}| \iff |\underline{H}| = 10^{G_{\mathrm{dB}}/20}$

- $\,\rhd\,$ Méthode pour tracer un diagramme de Bode :
 - → pour chaque limite haute ou basse fréquence, **commencer** par calculer la fonction de transfert équivalente en ne conservant que les termes dominants du numérateur et du dénominateur :
 - → puis ensuite en calculer le module et l'argument pour obtenir les équations des asymptotes;
 - \rightarrow dans le cas d'un deuxième ordre, l'allure du diagramme réel s'obtient en calculant explicitement la valeur en $\omega = \omega_0$ sur la FT complète.

- Équivalence entre les deux descriptions : > Passage de l'une à l'autre : $\frac{d}{dt} \longleftrightarrow \times j\omega$ (passer la FT sous forme d'un polynôme avant d'identifier) ;
- ▶ Les grandeurs caractéristiques des représentations temporelle et fréquentielle sont reliées : p.ex. temps caractéristique et pulsation de coupure; pulsation des oscillations libres et pulsation de résonance; etc.

Spectre et SLCI:

- ▷ SLCI ⇒ mêmes fréquences dans le spectre des signaux d'entrée et de sortie ;
- ▷ Non-linéarité (ou non invariance temporelle, cf. échantillonnage) ⇐⇒ génération d'harmoniques = enrichissement spectral.

II - Stabilité

• Définition :

- ⊳ La sortie reste bornée tant que l'entrée reste bornée, pas de divergence ni de saturation : critère temporel.
- ▶ Ne pas confondre avec une résonance, qui concerne un maximum d'amplitude du signal de sortie pour une certaine fréquence du signal d'entrée : critère fréquentiel.

• Critères de stabilité :

- ▶ Ne concernent que le membre « sortie » de l'équation différentielle, c'est-à-dire le dénominateur de la fonction de transfert;
- ▷ Un SLCI d'ordre 1 ou 2 est stable si et seulement si tous les coefficients sont de même signe.

III - Signal de sortie d'un SLCI, filtrage

• Décomposition de Fourier : tout signal u périodique de fréquence f peut se décomposer en une somme de signaux harmoniques de fréquences multiples de f.

$$u(t) = U_0 + \sum_{n=1}^{\infty} U_n \cos(2\pi n f t + \varphi_n)$$
 avec $U_n \ge 0$ et $\varphi \in \mathbb{R}$
$$u(t) = U_0 + \sum_{n=1}^{\infty} A_n \cos(2\pi n f t) + \sum_{n=1}^{\infty} B_n \sin(2\pi n f t)$$
 avec A_n et B_n quelconques

- ▶ Harmoniques basses fréquences ⇔ allure générale du signal;
- ▷ Harmoniques hautes fréquences ⇔ variations brutales + fluctuations rapides et aléatoires (bruit).

• Reconstruction du signal de sortie d'un SLCI :

- ▷ Cas général : traiter chaque harmonique séparémment en déterminant son amplitude $(S_{\rm m} = |\underline{H}| E_{\rm m} = 10^{G_{\rm dB}/20} E_{\rm m})$ et sa phase $(\varphi_s = \varphi_e + \arg \underline{H})$, puis sommer.
- \triangleright Cas particulier : comportement intégrateur/dérivateur associé à des pentes de ± 20 dB/décade sur le gain et $\pm \pi/2$ sur le déphasage.